

Lucky Star

一、AOI自動檢測軟體簡介

AOI自動檢測軟體可靈活搭配機器視覺系統,是自動 化系統或設備的有機組成部分,主要應用於工廠自動化 檢測中,可控制生產過程中的產品品質、採集產品資料 等,產品的分類也可集成於檢測功能中。AOI自動檢測 軟體可取代人工目檢,避免人工目檢的偶然性、隨機性 和重複性差的問題。

AOI自動檢測軟體搭配自動檢測系統時的工作過程如下:

▶工件定位檢測器探測到被測工件已經運動至接近攝像系統的視野中心,向圖像獲取設備發送觸發脈衝。

▶圖像獲取設備按照設定的程式和延時,分別向相機和照明系統發出 啟動脈衝。

▶相機曝光後,開始一幀圖像的掃描和輸出。

▶圖像獲取設備接收類比視頻信號通過A/D將其數位化,或者是直接 接收相機數位化後的數位視頻資料。

≻圖像獲取設備將數位圖像存放在處理器或電腦的記憶體中。

≻AOI自動檢測軟體對圖像進行處理、分析、識別,獲得測量結果或 邏輯控制值。

▶處理結果控制伺服驅動機構的動作、進行定位等。



通過鏡頭將被測工件轉換為圖像信號,投射至圖像獲取設備,從而得到該 工件的完整圖像,該圖像是由許多圖元組成,並且每一個圖元都有一定的灰度 值(0~255),因此,通過一定的數學、邏輯方法可對圖像資訊進行外觀分析、 結構分析及幾何尺寸的計算,快速實現對被測元器件的各項檢測。





圖像邊緣是視覺圖像最基本的特徵,圖像中的邊緣是圖像分析的重要基礎。所謂邊緣 是指圖像中像素灰度有階躍變化或屋頂狀變化的那些像素的集合,它存在于目標與背景、 目標與目標、區域與區域之間。利用邊緣檢測法可簡易快捷的提取要檢測的邊沿,提高檢 測精度。



計算產品在圖像中的圖 元個數與圖元的大小的 積得到檢測得值











六、檢測實例

功能:測量-距離

長度距離的測量(例如各種電子元器件的針腳間或各單個工件任意兩邊水平距離、垂 直距離、最短距離)。

可使用的測量工具有:一般距離、組合距離、單選區距離。

功能:一般距離

一般距離量測可量測垂直距離、水平距離,可計算最短距離、兩選區的平均距離。 通過設定標準值、上公差、下公差來判斷OK/NG。





功能:組合距離

組合距離量測適應於工件較大無法用一個相機拍攝完的情況。可使用多個相機(最 多4個)同時測量同個工件,分段求出距離再自動加總。通過設定標準值、上公差、 下公差來判斷OK/NG。



單邊距離量測用於量測關鍵點至參考線的距離,是批量量測水平距離、垂直距離的一種快速方法,也可以運用正位度檢測中。通過設定標準值、上公差、下公差來判斷OK/NG。



參考線可靈活設定,可設定為垂直方向的參考線、水平方向的參考線,也可以通過自定義X、Y座標自定義參考線。

自動計算過圓心且其兩端點皆在圓上的線段或者該線段的長度。通過設定標準值、 上公差、下公差來判斷OK/NG。



正位度檢測也可稱為正面度檢測、共面度檢測。主要用於檢測各種IC芯片、電子連接器等各種電子元器件的針腳的垂直度、水平直線度、共面度。

正位度檢測有四種檢測工具,使用這些工具在簡單設定后即可自動識別、檢測、 判斷。這四種檢測工具是: 平整判斷、溢出判斷、邊沿判斷、存在判斷。



平整判斷主要是用來檢測矩形檢測區域內是否存在關鍵點。如果檢測區內不存 在關鍵點則表示沒有PIN超出是平整的(表示OK),如果存在關鍵點則表示有PIN 超出是不平整的(表示NG)。平整判斷的檢測區域為矩形選區。



溢出判斷主要是用來檢測溢出控制區域是否存在關鍵點。如果檢測區內不存在 關鍵點則表示沒有超出 (表示OK),如果存在關鍵點則表示有超出 (表示NG)。 溢出判斷的檢測區域為回字形選區。溢出的範圍可通過溢出控制部分進行設置。



邊沿判斷主要是用來檢測矩形選區域和溢出控制區域內是否存在關鍵點。如果 檢測區內不存在關鍵點並且溢出控制區域內存在,則存在邊沿(表示OK),如果 檢測區內存在關鍵點並且溢出控制區域內不存在,則不存在邊沿(表示NG)。



类型ID: 13	┌溢出控制			
🗌 溢出判断	左溢出:	0	10	un
🔽 边沿判断	右溢出:	0	0	mu
🗌 平整判断	上溢出:	0	10	un
选区颜色:	下溢出:	0	12	um

功能:存在判斷

存在判斷簡單來說即為有無判斷,主要是通過白檢測或黑檢測來檢測矩形檢測 區內是否存在關鍵點,如果檢測區內存在關鍵點則判定有(表示NG),如果檢測 區內不存在關鍵點則判定無(表示OK)。存在判斷的檢測區域為矩形選區。



毛刺

功能:顏色判斷

HSL色彩模式是工業界的一種顏色標準, HSL即是代表色調, 飽和度, 亮度三 個通道的顏色, HSL色彩模式使用HSL模型為圖像中每一個像素的HSL分量分 配一個0~255範圍內的強度值。



依照HSL色彩模式對 標準色彩的H、S、L 值設定最大值及最小 值。通過對該設置來 檢測,若能檢測到該 線則OK,否則為NG。 功能:角度檢測

自動計算≤90°角度,通過設定標準值、上公差、下公差來判斷OK/NG。



功能:區域面積

對任一個平面的表面多少的測量。可對無需計算的區域設置刪除,連續或非連續 區域均可計算。通過設定標準值、上公差、下公差來判斷OK/NG。



功能:影像比對

通過採集待檢測品圖像,與標準圖像進行匹配和比對,檢測差異,篩選出有差異的產品。通過設定容差來判斷OK/NG,在容差內則OK,否則為NG。容差既可以為比例值%也可以為像素個數。



功能:輔助測量

數

據

導

出

用戶選擇所要導出 資料的CCD後(只 能選擇一個資料來 源),點擊確定後 會彈出【數據類型 選擇】對話方塊, 用戶可根據需求選 擇要導出的資料類 型(可選擇多 個),點擊確定後 系統自動會將所選 擇的CCD的檢測資 料類型的所有檢測 結果資訊導出為 **Excel**.







影

像

校

正

啟用CCD校 正: 點擊滑 鼠右鍵時將 會彈出添加 校正檔的對 話方塊, 輸 入校正檔案 名及校正 值,點擊確 定便將其添 加到CCD對 應的校正檔 案中。





×

校正档管理

分类显示:	所有CCD	v	删除
CCD序号	校正案名	使用状态	^
1	0.7X	未使用	
1	1.OX	未使用	
1	1.5X	未使用	
1	2.0X	未使用	
1	2.5X	未使用	
1	3.0X	未使用	
1	3.5X	未使用	
1	4. OX	未使用	
1	WS6.0X	未使用	~
-	0 77	十/市田	
<			
注意:使用中	校正案不能删除!		

功能:輔助測量

工具箱

🔽 输入测量数据

管制项目名称

1

2

3

45

67

89

10

18

19

20 21 22

-2

- 2

UCL:112 mm

Ready 测试



SPC統計

七、軟體特色

1.靈活性強,可與多種圖像獲取設備、運動控制設備和輸出設備搭配使用。

軟體可搭配的設備如下:
圖像獲取設備:影像撷取卡、工業相机
運動控制设备: PLC、運動控制卡、伺服驅動機構
輸出設備:影像顯示裝置、信號輸出裝置

- 應用範圍廣,可應用於產品表面品質檢測及控制、尺寸測量、產品定位、產品 分類等。涉及領域包括鋼鐵、有色金屬、塑膠、玻璃、電子、精密零配件的生 產製造等。
- 檢測產品不受限,當所檢測的原產品升級或替換同類型不同產品時無需 更換其他檢測軟件,僅需調整機台定位、鏡頭倍率或不做硬件調整,一 套軟件即可量測多種產品,將軟件功能發揮到最大。

4. 可對多個選區分別設置檢測亮度,提高檢測準確度。





分別對A、B兩個選區設置檢測亮度,以分別確定最 佳的灰度顯示。相應設置圖如下:

A區域的檢測亮度為54

B區域的檢測亮度為57





5. 可根據具體的部件特徵(如:材質、形狀、光線等)調節CCD的影像屬 性及檢測亮度和是否啟用灰度拉伸,以及是否需要進行去毛邊(除噪) 等影像功能。

¥ La	ucky Star 6.0				
CCD1页面编辑					
页面序号	检测亮度				
1	26		SPC管制图		
页面序号: 1 Test 添加页面 设	 文度拉伸 ✓ 灰度拉伸 ✓ 启用白检测 检测亮度: 	 取边缘 影像校正 2 去毛边 添加记忆 26 自动获取检测亮度 保存 关闭 			
				★ 检测区域灰阶分析与设置	- 查看方向性取点 从左到右 (, 从右到左 (,
					○ 噴到亮 ○ 亮到 图像大小: 5.152 密度减少: 0
()			101		高度减少:0
Re	eady 测试 保存SPC项目名称 运动控制	d			
					检测亮度: 20 默认 [

例: 當用『一般量測』功能計算A和B兩邊的距離時,兩種情況下所選取的邊沿 不相同



不去除毛邊,軟件 會自動尋找最高處



去除毛邊,軟件會 自動尋找最低處

6. 可對多各CCD進行影像設置,使各CCD下的影像成像最佳效果。



deviceProperties					
Color Exposure Image	ScanMode TriggerTiming				
Hue		0			
Saturation		103 📚			
ن White Balance	🖌 Auto 🛛 One Push	1			
White Balace Blue		235 🔹			
White Balace Red		162 🜲			
	Default 确词	E 取消			

Device Setting		
-Vido Capture Device		
Divice Name	STC-TB202USB (10B	3535) 💙
SerialNumber	183516608	
	(Properties
Device Setting		
Video Norm		~
Video Format	RGB24	~
Frame Rate(FPS)		~
Input Chamel		~
Flip Video Horizontal Flip Video Vertical		
Update	10	(Cancel

7. 可對各CCD下的影像畫面以普通和全屏顯示模式之間進行切換。



8. 可自動調節控制各LED光源的亮度。

✔ 灯源控制	
控制端口选择: [20M1] 🗸 开启控制	
LED光源1:	25
LED光源2:	7
LED光源3: 📮	0
LED光源4:	0

9. 添加影像記憶可對檢測區域進行位置校正。





10.對檢測數據進行統計製程管制,可輕鬆導出計量值管制圖:Xbar-R(平均-全距)、Xbar-S(平均-標準差)、Xbar-RM(個別值-移動全距)、 Xmed-R(中位 数一极差控制图)。



11. 可保存所有檢測設置,下次重新啟動軟體之前將保存的設置載入軟體中,減少重新進行檢測設置的繁瑣操作。



12. 登入許可權控制。可設置管理員、操作員身份,不同身份有不同的操作權限。

¥ LuckStar6.0用户登录 📃 🗖 🔀
CURIO 大集行有限公司 TEL:+886-2-2597-6289 FAX:+886-2-2597-8148
用户名: 💽 admin 💌
密码: 🖮 🔒
登录权限: ④ 管理员 🔘 操作员 🗹 记住用户名
 登录

用户管理					
序号		用户名			
0		userName1			
1		1			
用户名: user	Name]			
注意:新建默认密码为111111					
新建用户	删除用户	修改密码	关闭		

THE END THANK YOU